

Lezione # 5

19/03/2024

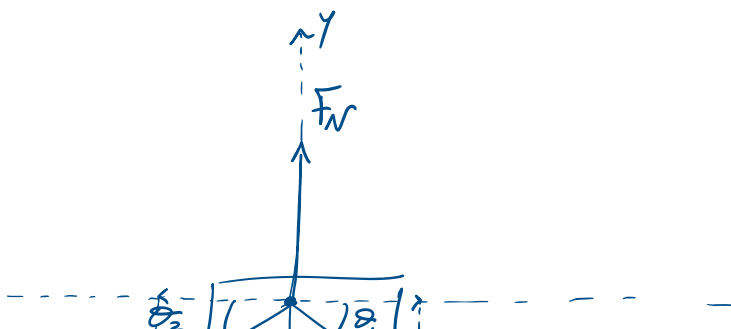
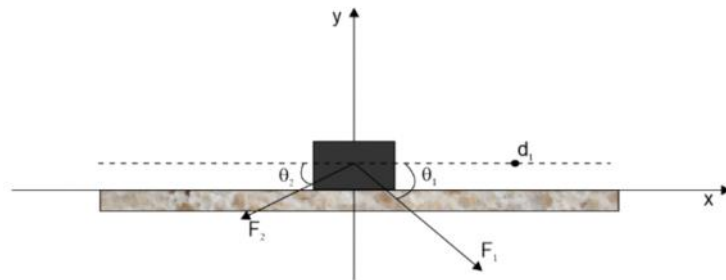
=> PRIMA PROVA IN ITINERE 16/4/2024 14-16 (orientativamente)

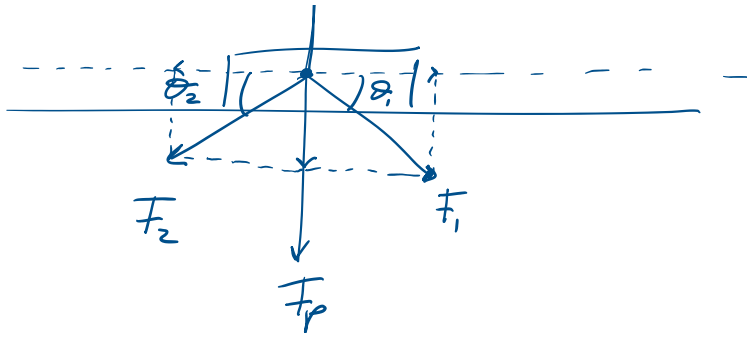
PROSSIMA SETTIMANA 26/27 NON ABBIAMO LEZIONE!!

Continuamo esercizio precedente:

Un blocco di massa $m = 6 \text{ kg}$ e' sottoposto (oltre che alla sua forza peso) a due forze F_1 ed F_2 che lo spingono su un piano orizzontale privo di attrito. Sapendo che $F_1 = 15 \text{ N}$, $\theta_1 = 40^\circ$, $F_2 = 3 \text{ N}$, $\theta_2 = 30^\circ$, calcolare:

- 1. Il modulo della risultante delle forze;
- 2. Il modulo, direzione e verso dell'accelerazione del blocco;
- 3. Supponendo ora che ci sia un attrito dinamico con $\mu_k = 0.05$, quanto vale la forza di attrito dinamico;
- 4. E quanto vale il modulo della accelerazione del blocco in questo caso;
5. Il momento di F_1 rispetto ad un asse perpendicolare al foglio e posto ad una distanza $d_1 = 2 \text{ m}$ (indicato in figura)





$$\begin{cases} F_{res,x} = F_1 \cos \alpha_1 - F_2 \cos \alpha_2 = 8,92 \text{ N} \\ F_{res,y} = -F_1 \sin \alpha_1 - F_2 \sin \alpha_2 - F_p + F_N = 0 \end{cases}$$

(se la sup. è impenetrabile)

$$|\vec{F}| = 8,92 \text{ N} \approx 9 \text{ N}$$

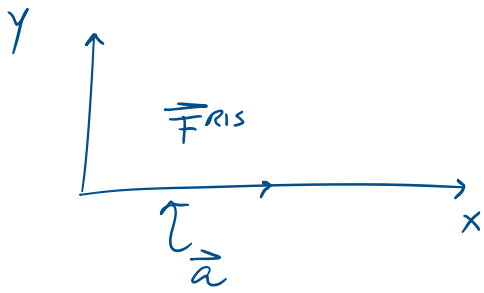
2) $\vec{a} = ?$

$$\begin{aligned} \vec{F} &= m\vec{a} \\ \vec{a} &= \frac{\vec{F}}{m} \end{aligned} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Modulo} \leftarrow \\ \text{Direz.} \\ \text{Verso} \end{array} \right.$$

Modulo

$$a = \frac{F}{m} = \frac{8,92}{6} = 1,4867 \text{ m/s}^2$$

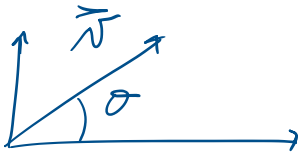
$$\boxed{a \approx 2 \text{ m/s}^2} \quad (1 \text{ cs})$$



$$\vec{F} = m\vec{a}$$

↑
COST.
SCALARE

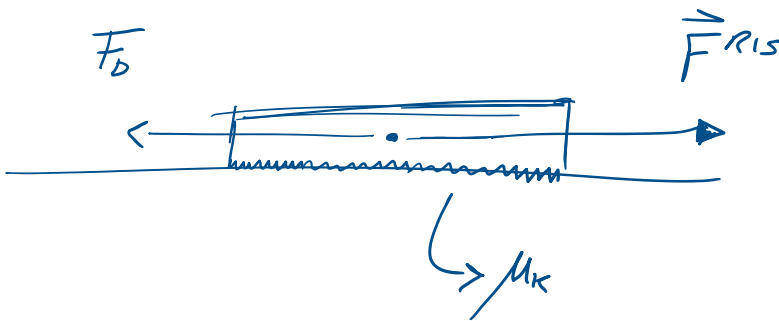
$$\vec{F} \parallel \vec{a}$$



$$\theta = \arctg\left(\frac{v_y}{v_x}\right)$$

$$\theta_a = \arctg\left(\frac{0}{1,4867}\right) = \arctg(0) = 0^\circ$$

3)



$$F_D = -\mu_D \cdot F_N$$

$$F_N = ?$$

Prendo l'eqne:

$$\rightarrow F_y^{ris} = -F_1 \sin \theta_1 - F_2 \sin \theta_2 - F_p + F_N = 0$$

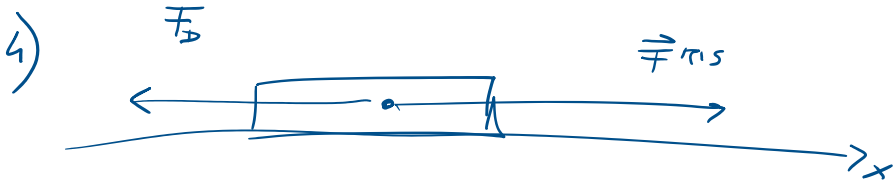
$$\rightarrow \sum F_y^{ris} = -F_1 \sin \theta_1 - F_2 \sin \theta_2 - F_p + F_N = 0$$

$$F_N = F_1 \sin \theta_1 + F_2 \sin \theta_2 + F_p$$

$$F_N = 70,0018 \text{ N}$$

$$F_D = \mu_D F_N = 0,05 \cdot 70,0018 = 3,5001 \text{ N}$$

$$F_D \approx 4 \text{ N} \quad (1 \text{ cs})$$



$$F^{ris} = m a' \quad \text{II Legge di Newton}$$

$$F_x^{ris} = (F^{ris} - F_D) = (8,92 - 3,5001)$$

$$F_x^{ris} = 5,4199$$

$$a' = \frac{F'_{res}}{m} = \frac{5,4199}{6} = 0,9033 \approx 1 \text{ m/s}^2$$

$$\Delta a \% = \frac{a - a'}{a} = \frac{1,4867 - 0,9033}{1,4867} = 0,3924$$

$$\Delta a \% \approx 40 \%$$

La variazione percentuale di \vec{a} dovuta alle forze di attrito dinamico è pari al 40%!

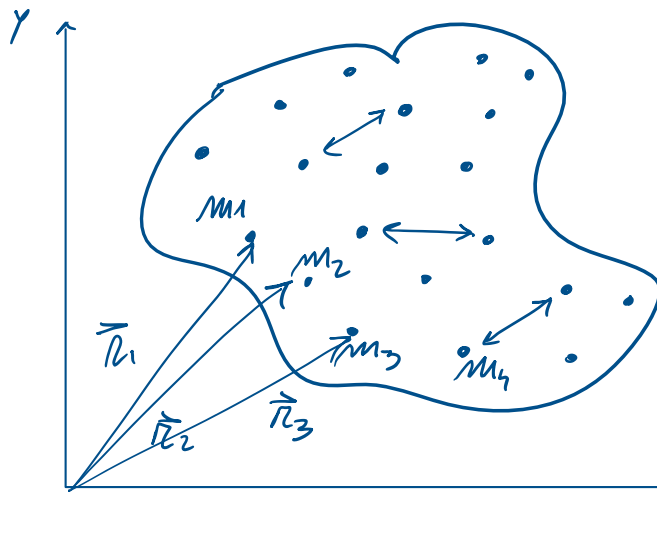
~~F_{ro}~~ MATERIALE

Oggetto esteso $\Rightarrow S \neq 0$
 $V \neq 0$



CORPI RIGIDI

La risultante delle forze interne è sempre nulla



\vec{r}_i materiali



la risultante delle sollecitazioni interne è $= 0$

⇓ la distanza

che i \vec{r}_i

non può cambiare

Centro di massa:

$$\vec{r}_{CDM} = \frac{\sum_i^N m_i \vec{r}_i}{M_{TOT}} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2 + \dots + m_N \vec{r}_N}{(m_1 + m_2 + \dots + m_N)}$$

$$M_{TOT} \vec{r}_{CDM} = m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2 + \dots + m_N \vec{r}_N \quad \vec{r} \rightarrow \frac{\Delta r}{\Delta t}$$

$$M_{TOT} \frac{\Delta \vec{r}_{CDM}}{\Delta t} = m_1 \frac{\Delta r_1}{\Delta t} + m_2 \frac{\Delta r_2}{\Delta t} + \dots + m_N \frac{\Delta r_N}{\Delta t}$$

$$\vec{v}_{CDM}$$

$$M_{TOT} \vec{v}_{CDM} = m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 + \dots + m_N \vec{v}_N \quad \vec{v} \rightarrow \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$$

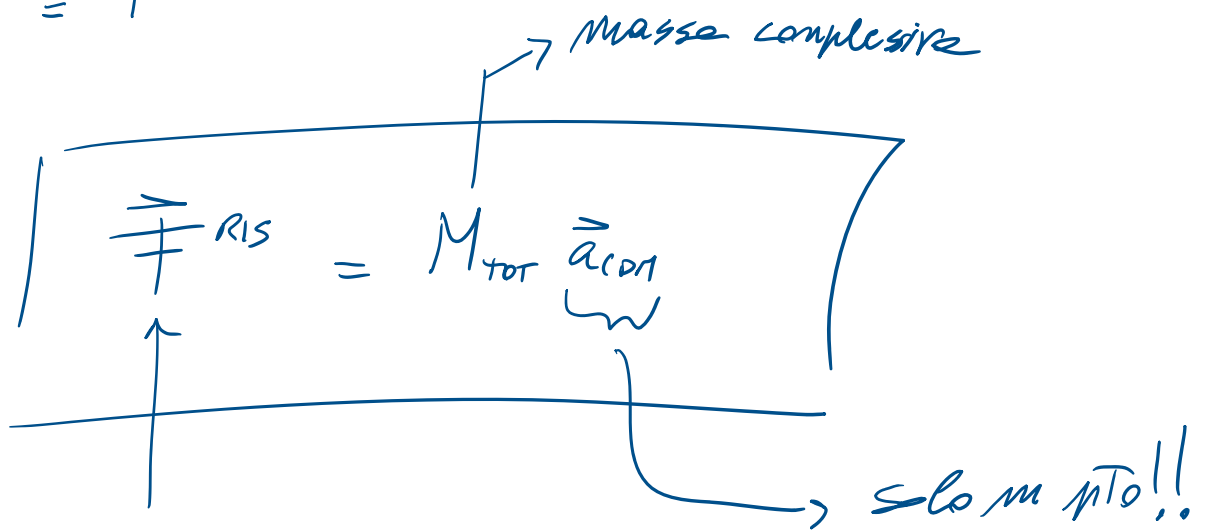
$$M_{TOT} \frac{\Delta \vec{v}_{CDM}}{\Delta t} = m_1 \frac{\Delta \vec{v}_1}{\Delta t} + m_2 \frac{\Delta \vec{v}_2}{\Delta t} + \dots + m_N \frac{\Delta \vec{v}_N}{\Delta t}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{\vec{a}_{CDM}} \quad \underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{a}_1} \quad \underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{a}_2} \quad \underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{a}_N}$

$$M_{TOT} \vec{a}_{CDM} = m_1 \vec{a}_1 + m_2 \vec{a}_2 + \dots + m_N \vec{a}_N$$

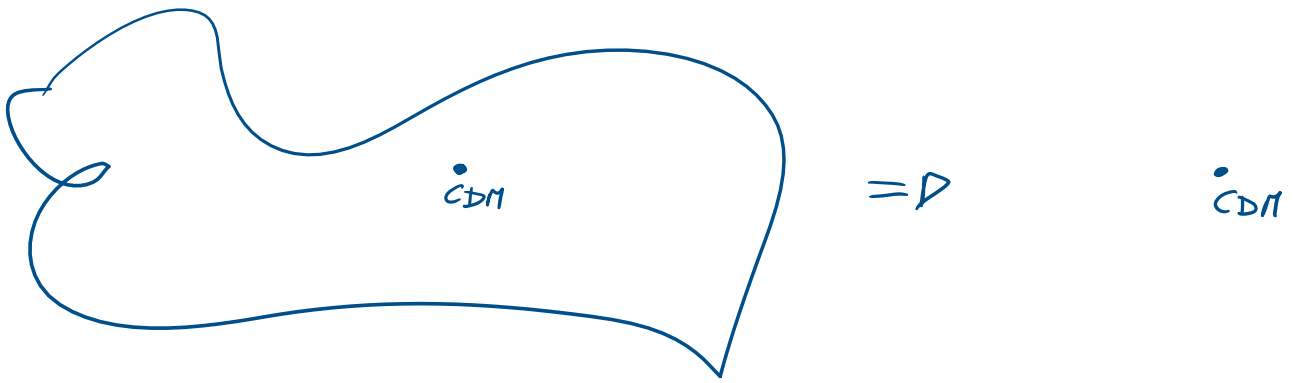
$\underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{F}_1} \quad \underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{F}_2} \quad \underbrace{\hspace{5em}}_{\vec{F}_N}$

$$M_{TOT} \vec{a}_{CDM} = \vec{F}^{RIS}$$



La risultante di tutte le forze che agiscono sul sistema

Tutto il corpo rigido collassa in un unico punto materiale posto nel suo centro di masse!!

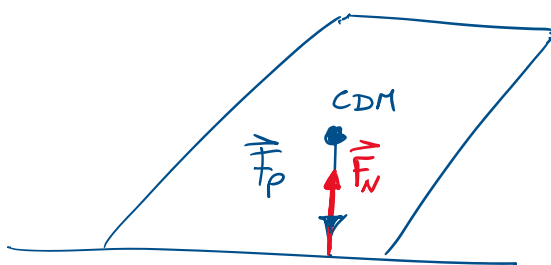


$$\vec{F}^{RIS} = M_{TOT} \vec{a}_{CDM}$$

Un corpo rigido è in equilibrio quando

$$\vec{F}^{RIS} = \vec{0}$$

in particolare per quanto riguarda le F_p :

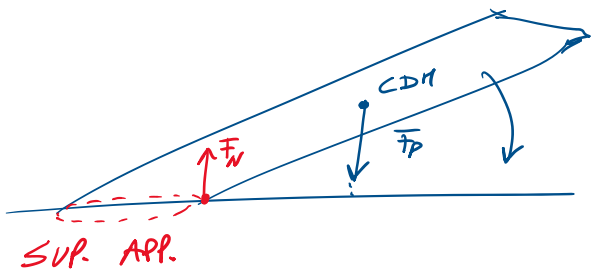


TORRE DI PISA

$$F_y^{RIS} = -F_p + F_w = 0 \quad \checkmark$$

equilibrio

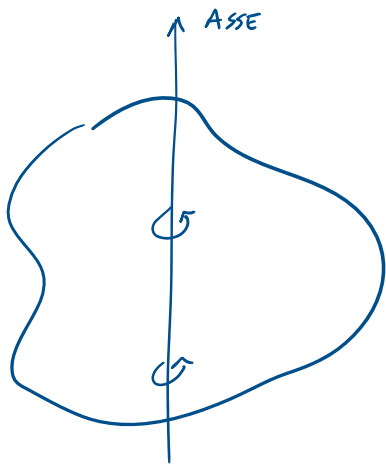
La risultante delle F_p applicate al centro di massa cade all'interno delle sup. di appoggio \Rightarrow equilibrio



In questo caso
non c'è equilibrio

Tutte le volte che il CDM esce dalla sup. di appoggio
non ha + equilibrio.

Ma per quanto riguarda le rotazioni?



quale è la causa di una
rotazione?



Nuova grandezza fisica

Momento di una Forza



$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

↑
vettore \rightarrow prodotto vettoriale