

# Lezione #5

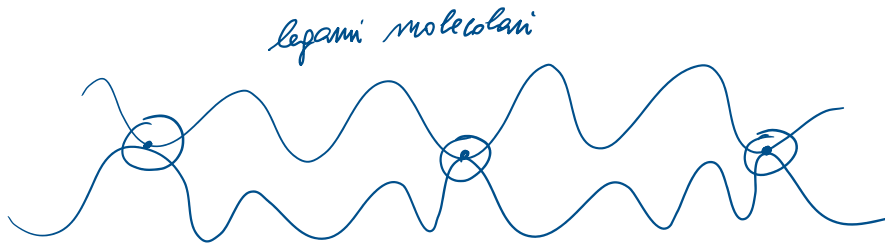
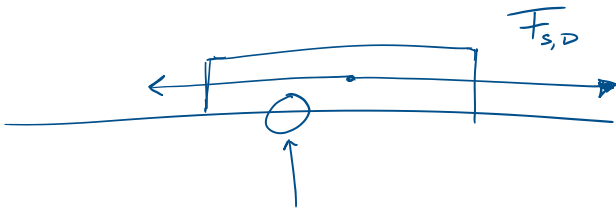
18/03/2025

Data Prima Prova in itinere:

15/04/2025

ore { 14:00 - 15:30 → VE (Aula 6)  
16:00 - 17:30 → STA

## FORZA DI ATTRITO



$F_{s,D}$  nasce dalle necessità di rompere legami molecolari che impediscono il movimento.

$$F_{s,D} = - \mu_{s,D} N$$

$$0 \leq \mu_{s,D} \leq 1$$

$\mu_{s,D}$  è adimensionale

$\mu_s$      $\mu_D$

$\mu_{SD}$  è adimensionale

{	GOMMA - GHIACCIO Bagnato	0,1	0,06
	ACCIAIO - ACCIAIO	0,74	

$\mu_s$        $\mu_D$

0,1

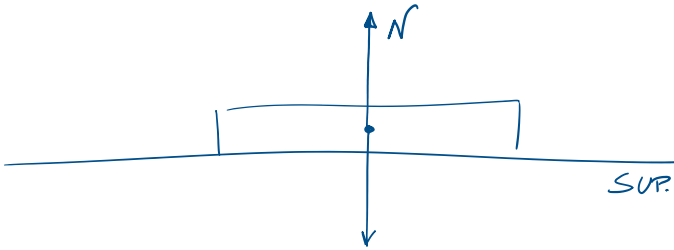
0,06

0,74

$$\vec{F}_{S,D} = \mu_{S,D} \vec{N}$$

Forza di reazione normale

↳ forze di reazione  
⊥ alla sup.



$N$  = Risultante delle forze ⊥ alla superficie

Ma prendendo un pto materiale è sottoposto a più forze,  
come calcolo la  $\vec{F}^{RIS}$  ?

$$\vec{F}^{RIS} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_N = \sum_i^N \vec{F}_i = M \vec{a}$$

$$F_x^{RIS} = F_{1x} + F_{2x} + \dots + F_{Nx} = M a_x$$

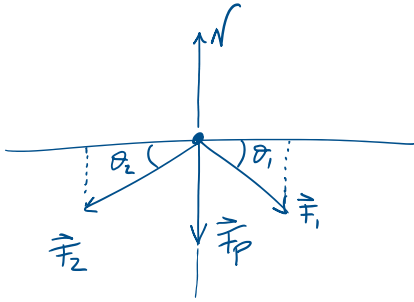
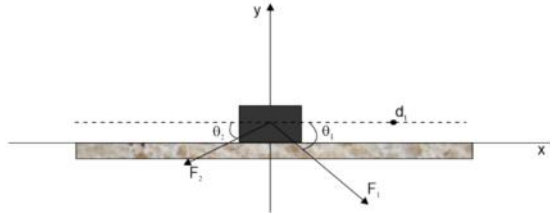
$$F_y^{RIS} = F_{1y} + F_{2y} + \dots + F_{Ny} = M a_y$$

Esercizio:

Un blocco di massa  $m = 6 \text{ kg}$  e' sottoposto (oltre che alla sua forza peso) a due forze  $F_1$  ed  $F_2$  che lo spingono su un piano orizzontale privo di attrito. Sapendo che  $F_1 = 15 \text{ N}$ ,  $\theta_1 = 40^\circ$ ,  $F_2 = 3 \text{ N}$ ,  $\theta_2 = 30^\circ$ , calcolare:

1. Il modulo della risultante delle forze;
2. Il modulo, direzione e verso dell'accelerazione del blocco;
3. Supponendo ora che ci sia un attrito dinamico con  $\mu_k = 0.05$ , quanto vale la forza di attrito dinamico;
4. E quanto vale il modulo della accelerazione del blocco in questo caso;
5. Il momento di  $F_1$  rispetto ad un asse perpendicolare al foglio e posto ad una distanza  $d_1 = 2 \text{ m}$  (indicato in figura)

STANDBY



$$\vec{F}^{RIS} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_p + \vec{N} = m\vec{a}$$

$$\begin{cases} F_x^{RIS} = F_{1x} - F_{2x} + 0 + 0 \\ F_y^{RIS} = -F_{1y} - F_{2y} - F_p + N = 0 \end{cases}$$

$$F_x^{RIS} = F_1 \cos \theta_1 - F_2 \cos \theta_2$$

$$F_y^{RIS} = 0$$

$$|\vec{F}^{RIS}| = \sqrt{F_x^{RIS^2} + F_y^{RIS^2}}$$

$$\begin{cases} F_x^{RIS} = F_1 \cos \theta_1 - F_2 \cos \theta_2 = 8,92 \text{ N} \Rightarrow |\vec{F}^{RIS}| = 8,92 \text{ N} \\ F_y^{RIS} = -F_1 \sin \theta_1 - F_2 \sin \theta_2 - F_p + N = 0 \end{cases}$$

(se la sup. è impermeabile)

$$F_{RIS,x}^2 + F_{RIS,y}^2 = 8,92 \text{ N} \approx 9 \text{ N (1 c.s.)}$$

$$|\vec{F}^{RIS}| = 9 \text{ N (1 c.s.)}$$

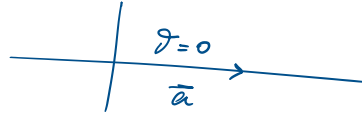
$$2) \vec{a} ? \quad \vec{F} = m\vec{a} \quad \vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

$$a = \frac{8,92}{6} = 1,48666 \text{ m/s}^2$$

$$\boxed{a = 2 \text{ m/s}^2}$$

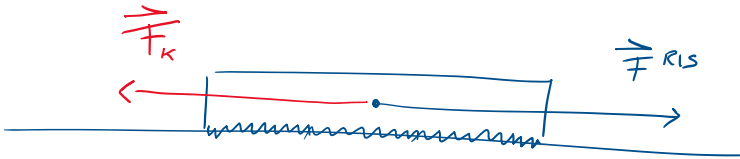
$$\left. \begin{array}{l} F_x^{ris} = max \\ F_y^{ris} = may \end{array} \right\} \begin{array}{l} a_x = \frac{F_x^{ris}}{m} = 1,4866 \text{ m/s}^2 \\ a_y = \frac{F_y^{ris}}{m} = 0 \end{array}$$

$$\vartheta = \arctg\left(\frac{0}{1,48666}\right) = 0$$



$$\boxed{\vartheta = 0}$$

3)



$$F_k = -M_k \cdot N \leftarrow$$

$\hookrightarrow 90^\circ$

sa a partire da:

$$-F_1 \sin \vartheta_1 - F_2 \sin \vartheta_2 - F_p + N = 0$$

$\uparrow \quad \quad \uparrow \quad \quad \uparrow \quad \quad \hookrightarrow \text{incognite}$

$$N = +F_1 \sin \vartheta_1 + F_2 \sin \vartheta_2 + F_p \quad \checkmark$$

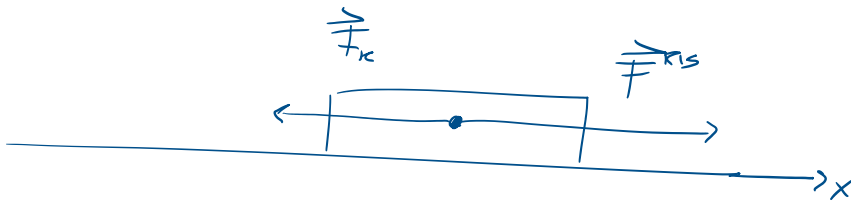
$$N = + 15 \cdot \sin(40^\circ) + 3 \cdot \sin(30^\circ) + 6 \cdot 9,81$$

$$N = 40,0018 \text{ N}$$

$$F_k = - 0,05 \cdot 40,0018 = - 3,5001 \text{ N}$$

$$F_k \approx - 4 \text{ N} \quad (1 \text{ c.s.})$$

4)  $\vec{a}'$  ?



$$\vec{F}^{Ris'} = \vec{F}^{Ris} + \vec{F}_k$$

$$F_x^{Ris'} = F_x^{Ris} - F_{k,x} = m a_x'$$

$$a_x' = \frac{F_x^{Ris} - F_{k,x}}{m} = \frac{8,92 - 3,50}{6} = 0,9033 \text{ m/s}^2$$

$$a_x' \approx 0,9 \text{ m/s}^2 \quad (1 \text{ c.s.})$$

5)  $\vec{H}$  ?      standard

FIN MATERIALE

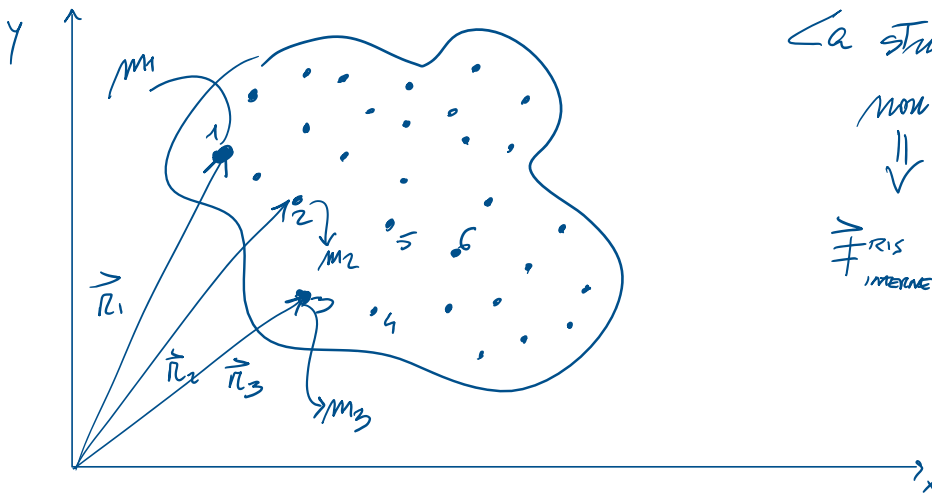
$P_{TO}$  MATERIALE

$$V=S=0$$



~~$P_{TO}$  MATERIALE~~

CORPO RIGIDO



La struttura interna

non può cambiare



$$\sum \vec{F}_{INTERNE} = \vec{0}$$

Corpo rigido = insieme  $n$  materiali

Centro di massa :

$$\vec{r}_{CDM} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2 + \dots + m_n \vec{r}_n}{(m_1 + m_2 + \dots + m_n)}$$

$M_{TOT}$

$$M_{TOT} \vec{r}_{CDM} = m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2 + \dots + m_n \vec{r}_n \quad \vec{r} \rightarrow \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

$\vec{v}$       $\vec{v}$       $\vec{v}$       $\vec{v}$

$$M_{\text{TOT}} \frac{\Delta \vec{r}_{\text{COM}}}{\Delta t} = m_1 \frac{\Delta \vec{r}_1}{\Delta t} + m_2 \frac{\Delta \vec{r}_2}{\Delta t} + \dots + m_N \frac{\Delta \vec{r}_N}{\Delta t} \quad \frac{\Delta r}{\Delta t} = v$$

$$M_{\text{TOT}} \vec{v}_{\text{COM}} = m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 + \dots + m_N \vec{v}_N \quad \vec{v} \rightarrow \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

$$M_{\text{TOT}} \frac{\Delta \vec{v}_{\text{COM}}}{\Delta t} = m_1 \frac{\Delta \vec{v}_1}{\Delta t} + m_2 \frac{\Delta \vec{v}_2}{\Delta t} + \dots + m_N \frac{\Delta \vec{v}_N}{\Delta t} \quad \vec{a} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$$

$$M_{\text{TOT}} \vec{a}_{\text{COM}} = \underbrace{m_1 \vec{a}_1}_{F_1} + \underbrace{m_2 \vec{a}_2}_{F_2} + \dots + \underbrace{m_N \vec{a}_N}_{F_N}$$

$$\boxed{\vec{F}_{\text{EST}}^{\text{RIS}} = M_{\text{TOT}} \vec{a}_{\text{COM}}}$$