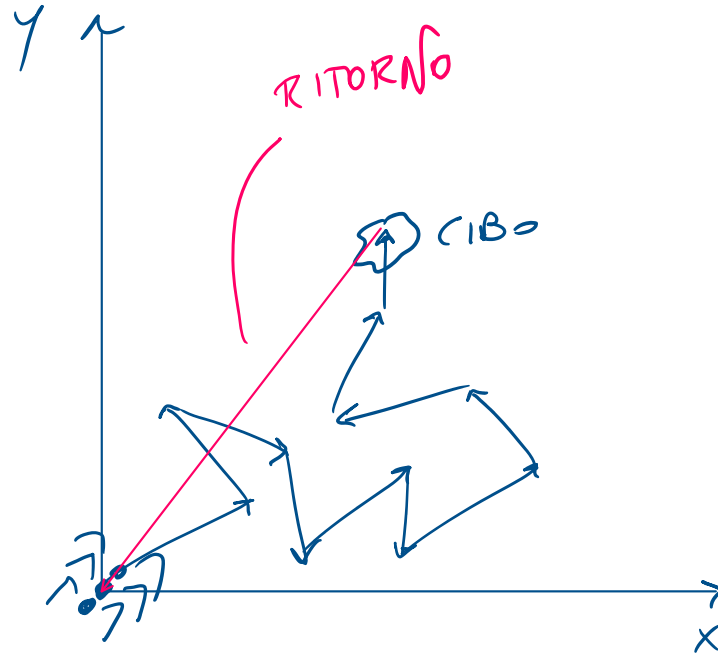


Lezione #2

27/10/2022



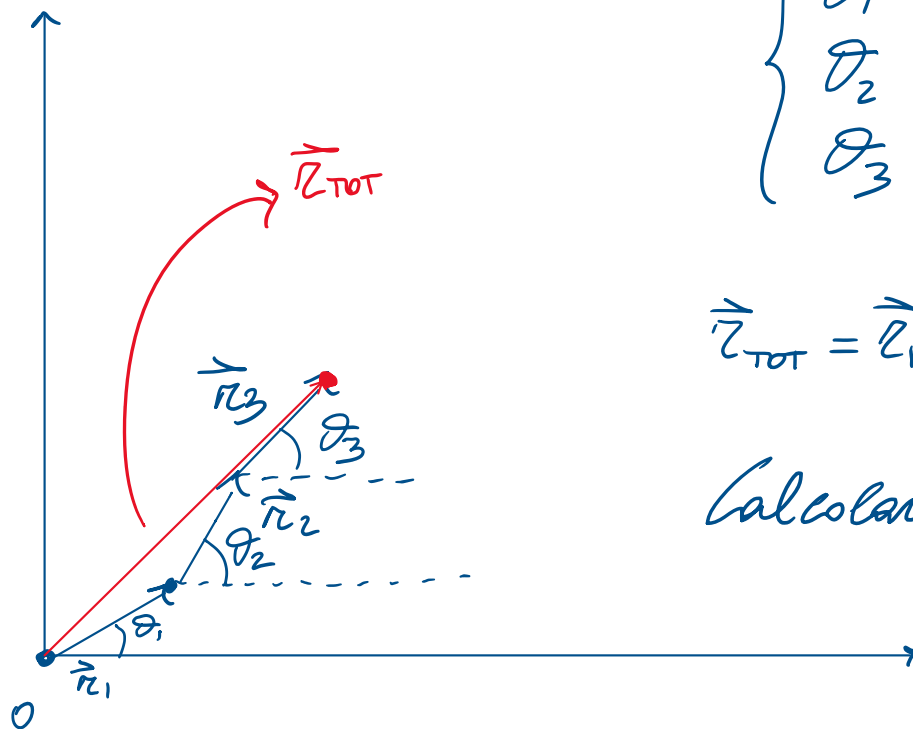
Una formica del deserto esce alle ore 12:00 (60°) in cerca di cibo. Supponiamo che faccia 3 passi rappresentati da vettori $\vec{r}_1, \vec{r}_2, \vec{r}_3$.

$$|\vec{r}_1| = |\vec{r}_2| = |\vec{r}_3| = 1,81 \text{ cm}$$

(A - 20°)

$$|\vec{r}_1| = |\vec{r}_2| = |\vec{r}_3| = 1,81 \text{ cm}$$

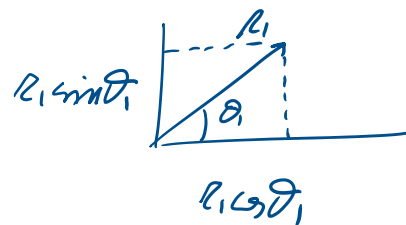
$$\begin{cases} \theta_1 = 30^\circ \\ \theta_2 = 60^\circ \\ \theta_3 = 45^\circ \end{cases}$$



$$\vec{r}_{TOT} = \vec{r}_1 + \vec{r}_2 + \vec{r}_3$$

Calcolare $|\vec{r}_{TOT}|$

$$\vec{r}_{TOT} = (r_{TOT,x} ; r_{TOT,y})$$



$$\begin{cases} r_{TOT,x} = r_1 \cos \theta_1 + r_2 \cos \theta_2 + r_3 \cos \theta_3 \\ r_{TOT,y} = r_1 \sin \theta_1 + r_2 \sin \theta_2 + r_3 \sin \theta_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} r_{TOT,x} = r \left(\frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \\ r_{TOT,y} = r \left(\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \end{cases} \quad r_1 = r_2 = r_3 = r$$

$$\begin{aligned} r &= 1,81 \cdot 10^{-2} \text{ m} \\ &= 0,0181 \text{ m} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} R_{TOTX} = 0,0181 \cdot (0,8660 + 0,5 + 0,7071) \\ R_{TOTY} = 0,0181 \cdot (0,5 + 0,8660 + 0,7071) \end{cases}$$

$$\begin{cases} R_{TOTX} = 0,037524 \text{ mV} \\ R_{TOTY} = 0,037524 \text{ mV} \end{cases}$$

$$|\vec{R}_{TOT}| = \sqrt{0,037524^2 + 0,037524^2}$$

$$|\vec{R}_{TOT}| = 0,053067 \text{ mV}$$

$$|\vec{R}_{TOT}| \approx 0,05 \text{ mV}$$

All'andata la fionica ha percorso

$$R_{ANDATA} = 3 \cdot (0,018) \text{ mV}$$

$$r_{ANDATA} = 0,054 \text{ mV}$$

$$\frac{r_{TOT}}{r_{ANDATA}} = 0,92 \quad \text{ha risparmiato } 8\%$$

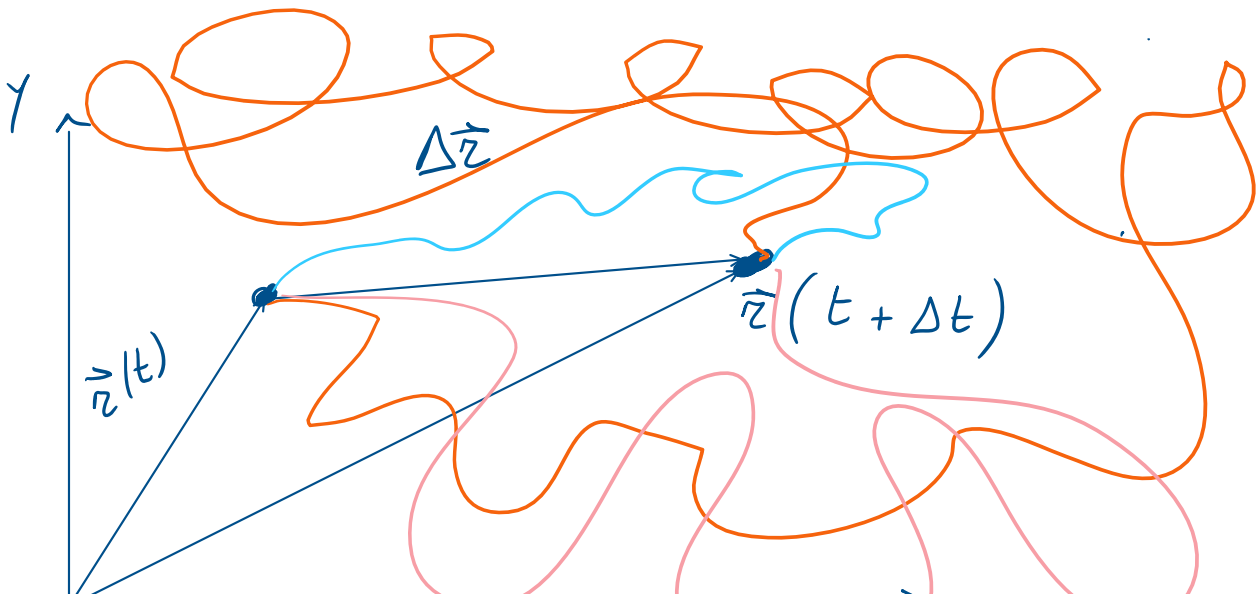
Al ritorno la fionica ha risparmiato l'8% della distanza!

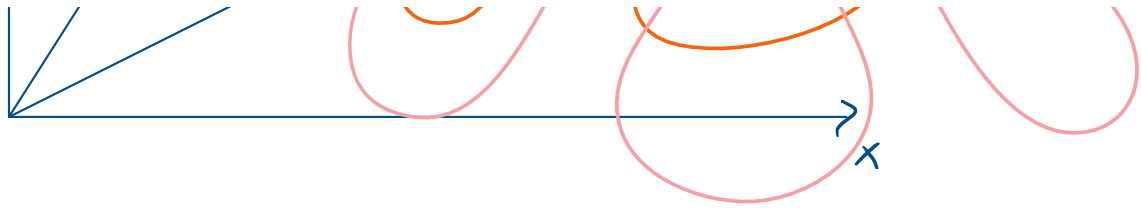
CINEMATICA

Assunzione: pto materiale

$$m \neq 0$$

$$S = V = 0$$





$\vec{r}(t)$ = posizione al tempo t

Δt = intervallo di tempo \Rightarrow (dopo 50 s?)

$\Delta \vec{r}$ = SPOSTAMENTO = $\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)$

$$\vec{v}_M = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t}$$

\vec{v}_M = v. media

$$[\vec{v}_M] = \frac{m}{s}$$

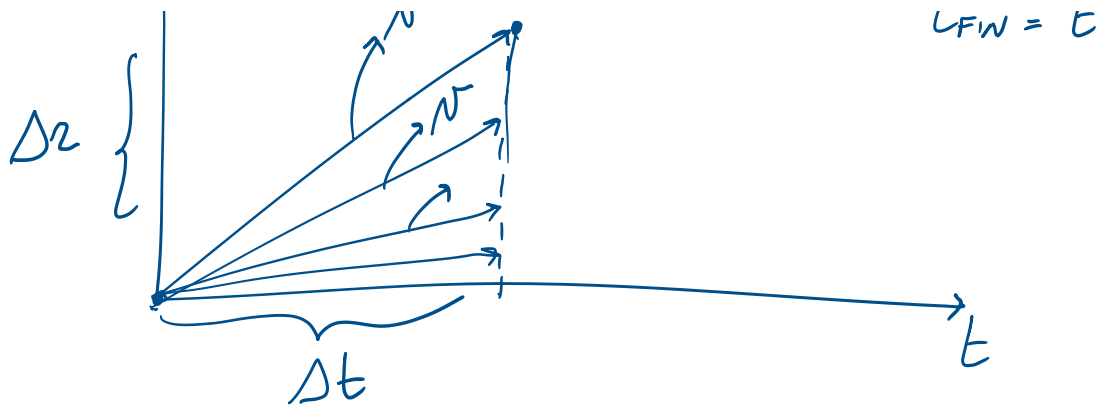
v rappresenta la rapidità con cui varia

\vec{r} nel tempo



$$t_w = 0$$

$$t_{FW} = t$$



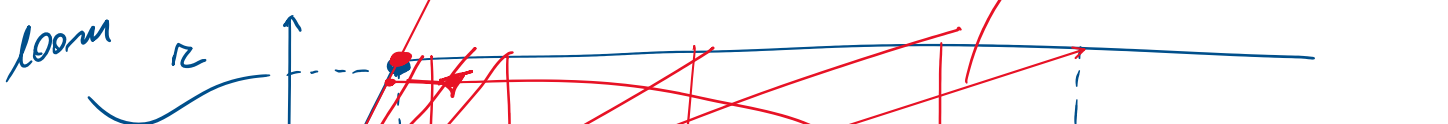
la v è la tangente della pos. \vec{r}

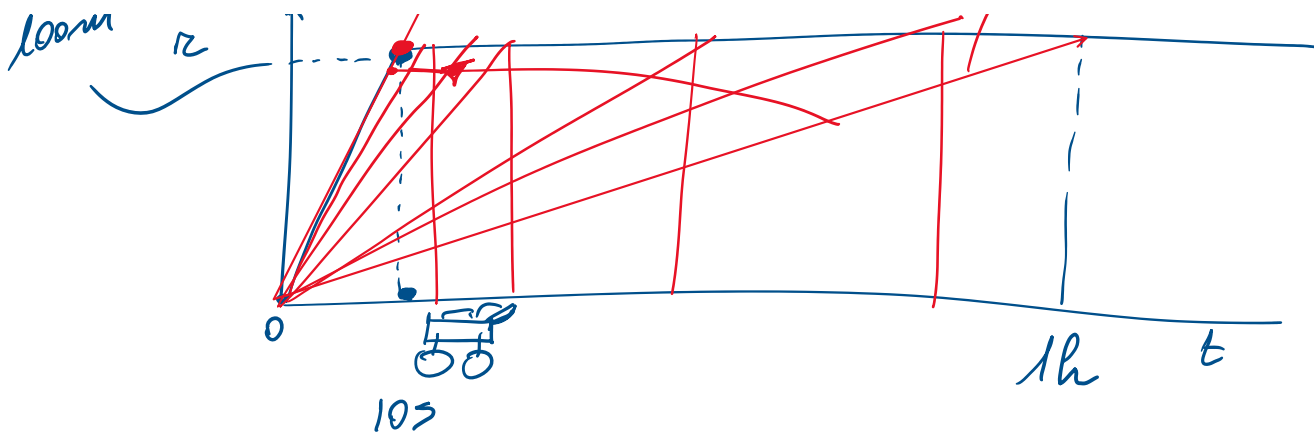


$$\vec{v}_M = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$



$v = 100 \text{ km/h}$?
 $v = 100 \text{ km/h} !!$





$$\vec{v}_{\text{IST.}} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad \text{derivata di } r \text{ rispetto a } t$$

$$\vec{v}_{\text{IST.}} = \vec{v} \quad \vec{v}_M$$

$$\vec{a}_M = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \quad \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

$$[a] = \frac{m}{s} \frac{1}{s} = \frac{m}{s^2}$$

MOTO UNIF. ACCELERATO IN DUE DIMENSIONI

$\vec{a} = \text{costante}$ $|\vec{a}|$ non cambia

| | | | |
|---------------|----------------------------|-----------------------------|--------------------|
| $t_{IN} = 0$ | $\vec{r}_{IN} = \vec{r}_0$ | $\vec{v}_{IN} = \vec{v}_0$ | a_{IN} |
| | | | |
| $t_{FIN} = t$ | $\vec{r}_{FIN} = \vec{r}$ | $\vec{v}_{FIN} = \vec{v}_F$ | a_F |
| | | | |
| | | | $a = \text{cost.}$ |

$$\vec{a}_M = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \vec{a}$$

$$\vec{a} = \frac{\vec{v}_F - \vec{v}_0}{t - 0} \Rightarrow$$

$t_{FIN} \quad t_0$

$$\vec{a} = \frac{\vec{v}_F - \vec{v}_0}{t}$$

$$\vec{a}t = \vec{v}_F - \vec{v}_0$$

$$\vec{v}_F = \vec{v}_0 + \vec{a} t$$

$$\vec{v}_F = (v_{Fx}, v_{Fy})$$

$$\begin{cases} v_{Fx} = v_{0x} + a_x t \\ v_{Fy} = v_{0y} + a_y t \end{cases}$$

$$\vec{v}_M = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v} - \vec{v}_0}{t}$$

$$\vec{v} - \vec{v}_0 = \vec{v}_M t$$

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}_M t$$

$$v_M = ? = \left(\frac{v_0 + v_F}{2} \right) \quad (\text{media})$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \left(\frac{\vec{v}_0 + \vec{v}_F}{2} \right) t$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \frac{1}{2} \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{v}_F t \quad (\vec{v}_F = \vec{v}_0 + \vec{a}t)$$

$$\vec{v} = ? =$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \frac{1}{2} \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} (\vec{v}_0 + \vec{a}t) t$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \frac{1}{2} \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2$$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2$$

$$\vec{r} = (x, y)$$

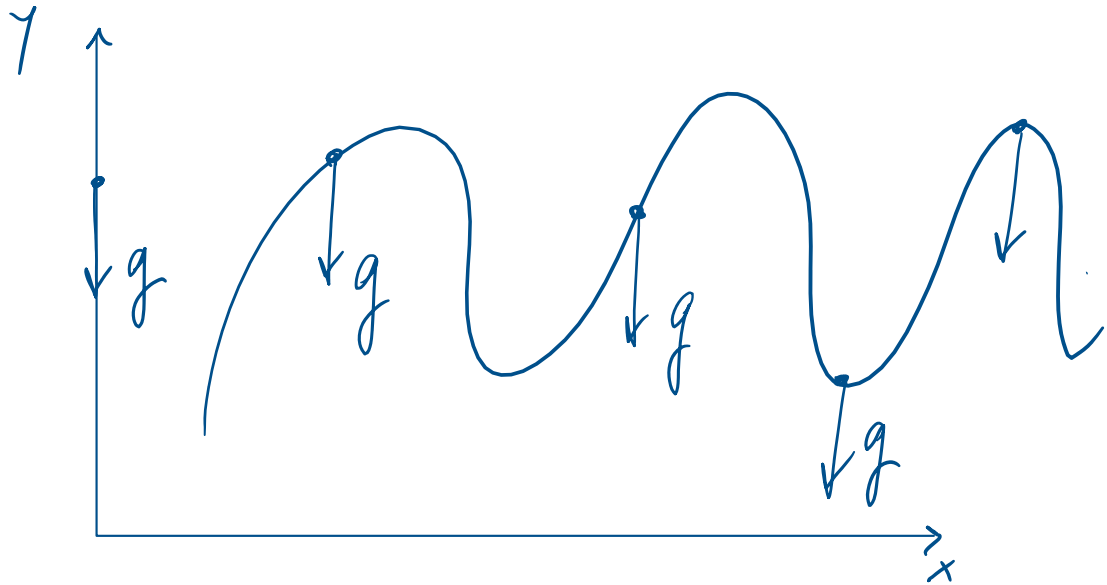
$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2 \\ y = y_0 + v_{0y} t + \frac{1}{2} a_y t^2 \end{cases}$$

MOTO UNIF. ACCELERATO IN DUE DIMENSIONI

$$\begin{cases} v_{Fx} = v_{0x} + a_x t \\ v_{Fy} = v_{0y} + a_y t \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2 \\ y = y_0 + v_{0y} t + \frac{1}{2} a_y t^2 \end{cases}$$

Consideriamo il caso $\vec{a} = \vec{g} = (0; -g)$



Sostituiamo $\vec{a} = (0; -g)$

$$\begin{cases} v_{Fx} = v_{0x} \\ v_{Fy} = v_{0y} - g t \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x} t \\ y = y_0 + v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$

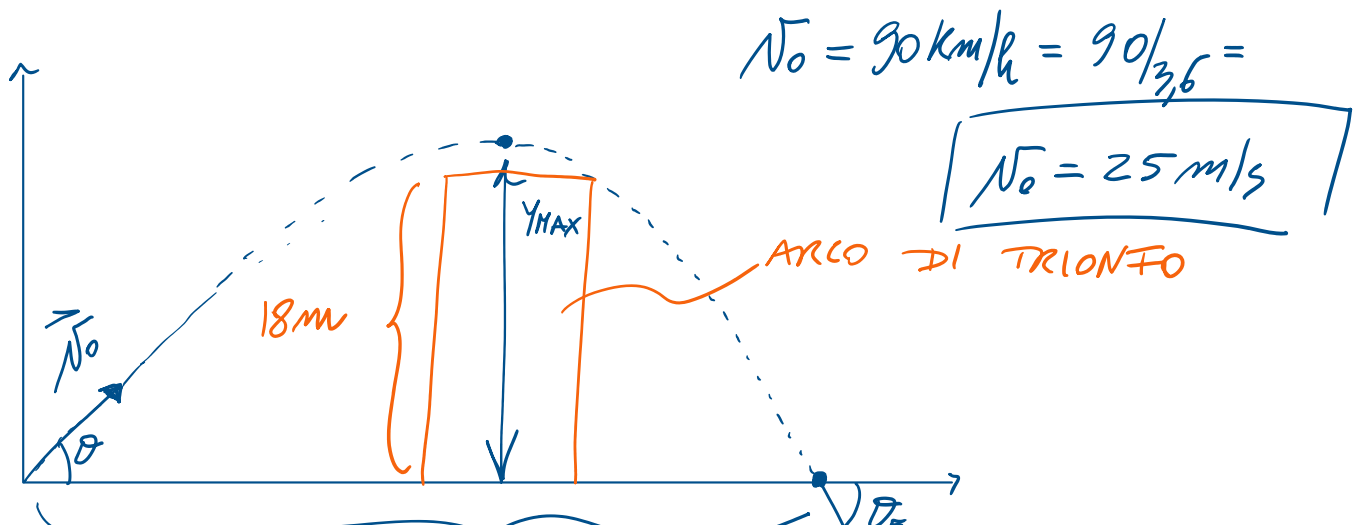
$$\begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$$

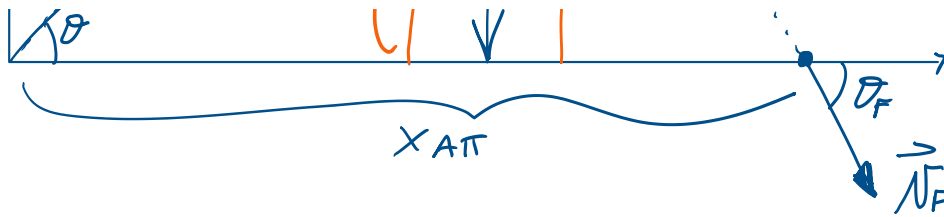
Esercizio CINEMATICA:

A capodanno 2007 lo stuntman Robbie Madison tentò di stabilire un nuovo record a Las Vegas cercando di superare una replica dell'Arco Di Trionfo alta 18 m. Sapendo che si lanciò con una velocità iniziale pari a $v_0 = 90 \text{ km/h}$ da una rampa alta $y_0 = 3 \text{ m}$ e inclinata con un angolo $\theta = 45^\circ$, calcolare:

1. Altezza massima raggiunta. Riesce a superare l'Arco?
2. La distanza di atterraggio
3. Il modulo, direzione e verso della sua velocità finale (all'atterraggio)

(Lo stesso Madison nell'impatto col terreno, si lacerò la mano tra pollice e indice e dichiarò che non avrebbe mai ripetuto tale impresa neppure per 10 milioni di dollari)





1) Calcolare altezza max y_{max}

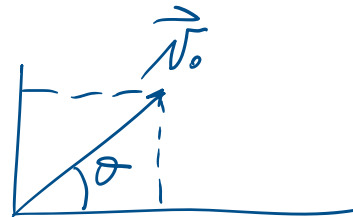
y_{max} è l'unico pto della Traiettoria in cui

$$v_y = 0 \Rightarrow t_{max} = \Rightarrow y_{max}$$

$$v_y = v_{0y} - gt$$

$$0 = v_{0y} - gt_{max}$$

$$t_{max} = \frac{v_{0y}}{g}$$



$$v_{0y} = v_0 \sin \theta$$

$$t_{max} = \frac{v_0 \sin \theta}{g}$$

tempo a cui raggiungo y_{max}

$$t_{max} = \frac{25 \cdot \sin(45^\circ)}{9,81} = 1,80 \text{ s}$$

Sostituisco t_{\max} in $y = \dots \Rightarrow y_{\max}$

$$y_{\max} = y_0 + v_{0y} t_{\max} - \frac{1}{2} g t_{\max}^2$$

$$= 3 + 25 \cdot \sin(45^\circ) \cdot 1,8 - \frac{1}{2} \cdot 9,81 \cdot (1,8)^2$$

$$y_{\max} = 18,9276 \text{ m}$$

$$y_{\max} = 18,9276 \text{ m} \approx 20 \text{ m} \quad (1 \text{ c.s.})$$

SOLNE ALTERNATIVA

$$t_{\max} = \frac{v_{0y}}{g}$$

$$y = y_0 + v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2 = y_0 + v_{0y} \frac{v_{0y}}{g} - \frac{1}{2} g \frac{v_{0y}^2}{g^2}$$

$$= y_0 + \frac{v_{0y}^2}{g} - \frac{1}{2} \frac{v_{0y}^2}{g}$$

$$\gamma_{MAX} = \gamma_0 + \frac{1}{2} \frac{v_0^2}{g}$$